

## Beispiel: Quicksort

Als zweites Beispiel betrachten wir ein weiteres Sortierverfahren, das unter dem Namen *quicksort* bekannt ist.

Eingabe ist wieder ein Array  $a_1, \dots, a_n$

**AUFGABE:** Sortiere  $a_1, \dots, a_n$  nach vorgegebenem Schlüssel!

```
quicksort( $a_1, \dots, a_n$ ):  
  IF  $n \geq 2$  THEN  
    teile  $a_1, \dots, a_n$  in  $b_1, \dots, b_r$  und  $c_1, \dots, c_s$  so, dass  
         $r + s = n$ ,  $b_i \leq a_1$  und  $c_j > a_1$  für alle  $i, j$ .  
    quicksort( $b_1, \dots, b_r$ );  
    quicksort( $c_1, \dots, c_s$ );  
    Lösung:  $b_1, \dots, b_r, c_1, \dots, c_s$   
  END
```

Das Aufteilen geschieht mit Zeigern, die (gleichzeitig) von links nach einem Element  $> a_1$  und von rechts nach einem Element  $\leq a_1$  suchen – dann werden diese beiden Elemente vertauscht und es geht so weiter...

**Laufzeit:** im worst-case  $\Theta(n^2)$ , im average-case  $O(n \log n)$ .

## Zur Laufzeit bei Divide & Conquer

Wir schauen uns zwei Extremfälle bei Divide & Conquer Algorithmen an:

**1. Fall:** In jedem Durchgang wird die Eingabe in zwei gleich große Teile geteilt, d.h. es gilt im ersten Schritt  $m = n/2$ , und so weiter.

Wir nehmen an, dass Schritte 1) und 3) jeweils in Linearzeit ausführbar sind. Dann ist die **Rekursionstiefe** entscheidend für die Rechenzeit.

Diese sei  $k$ , d.h. Abbruch erfolgt bei Eingabegröße  $n/2^k$ .

Daraus ergibt sich  $k = \log n$  (mit Logarithmus zur Basis 2).

Die Gesamtrechenzeit ist daher in  $O(n \log n)$ .

**2. Fall:** In jedem Durchgang sei  $m = 1$  (oder  $m = n - 1$ ), d.h. die Aufteilung ergibt einen sehr kleinen und einen sehr großen Teil.

Man erhält eine Rekursionstiefe von  $n$ , die Laufzeit in jeder Aufrufebeine ist im Mittel  $n/2$ , als Gesamtlaufzeit erhält man hier also  $\Theta(n^2)$ .

## Weitere Laufzeiten

Angenommen, die Aufteilung ist in jedem Schritt so, dass ein Teil die Größe 3, der andere  $N - 3$  hat – Anfangsgröße sei  $n$ .

Was ist die Rekursionstiefe?      Antwort:  $n/3$

Was ist die Gesamtlaufzeit?      Antwort:  $\Theta(n^2)$

Wie sieht es bei 100000 und  $N - 100000$  aus?

Rekursionstiefe  $n/100000$ , Rechenzeit  $\Theta(n^2)$

Und wie bei  $0,0001N$  und  $0,9999N$ ?

Allgemein gilt, dass bei einer Aufteilung in  $\alpha \cdot N$  und  $(1 - \alpha)N$  die Rekursionstiefe logarithmisch und die Laufzeit in  $O(n \log n)$  ist.

Wie sieht man das?

Die Zahl  $\alpha$  erfülle  $0.5 < \alpha < 1$ , dann gilt  $\lim_{n \rightarrow \infty} \alpha^n = 0$ .

Also gibt es eine Zahl  $n_0$  mit  $\alpha^{n_0} < 0.5$ , d.h. nach  $n_0$  vielen Schritten ist die Eingabegröße halbiert, folglich Rekursionstiefe beschränkt durch  $n_0 \cdot \log n \in O(\log n)$ .

## Multiplikation

Als letztes Beispiel betrachten wir die Multiplikation großer Zahlen.

**INPUT:** Zwei  $n$ -Bit Zahlen  $X$  und  $Y$ , dabei  $n$  gerade, etwa  $n = 2k$ .

**OUTPUT:** Das Produkt  $X \cdot Y$  als  $2n$ -Bit Zahl.

$$\text{Sei } X = \sum_{i=0}^{n-1} a_i \cdot 2^i \text{ und } Y = \sum_{i=0}^{n-1} b_i \cdot 2^i.$$

Man kann  $X$  und  $Y$  jeweils in zweimal  $k$  Bit zerlegen, wobei wir die „obere Hälfte“ von  $X$  mit  $A$ , den Rest mit  $B$  bezeichnen, bei  $Y$  entsprechend  $C$  und  $D$ .

Es gilt also  $X = A \cdot 2^k + B$  und  $Y = C \cdot 2^k + D$  und damit

$$X \cdot Y = A \cdot C \cdot 2^{2k} + (AD + BC) \cdot 2^k + BD$$

Wir müssen also 4 Multiplikationen und einige Additionen durchführen.

Additionen können in Linearzeit ausgeführt werden, damit erhalten wir eine Rekursion mit Aufwand  $T(n) = 4 \cdot T(n/2) + O(n)$ . Das ergibt eine Laufzeit in  $\Theta(n^2)$ , also haben wir so keinen Gewinn gegenüber der Schulmethode!

**ABER:** Mit einem einfachen Trick genügen drei Multiplikationen.

(bitte selbst versuchen, wie das geht...)

Damit ist die Laufzeit in  $o(n^{1,6})$ .

## Dynamisches Programmieren

Grundprinzip des Entwurfsprinzips *dynamisches Programmieren* ist das folgende:

Für das Gesamtproblem wird eine Lösung aus vorher ermittelten Teil-Lösungen generiert. Dazu sollen möglichst viele Teil-Lösungen in einer Tabelle organisiert aufbewahrt werden.

Diese Technik ist immer dann anwendbar, wenn das sogenannte **Bellman'sche Optimalitätsprinzip** erfüllt ist.

**Aber Achtung: Dieses Prinzip gilt durchaus nicht immer!**

Ein bekanntes und sehr einfaches Beispiel für eine Berechnung mit „dynamischem Programmieren“ ist die Ermittlung der Binomialkoeffizienten  $\binom{n}{k}$  mit dem Pascal'schen Dreieck!

## Der CYK-Algorithmus

Aus der Vorlesung *Theoretische Informatik I* (bzw. Formale Sprachen und Automatentheorie) kennen wir den CYK-Algorithmus zur effizienten Lösung des Wortproblems für kontextfreie Sprachen.

Benannt nach seinen Erfindern *Cocke-Younger-Kasami*.

Die kontextfreie Sprache  $L$  muss in Form einer Typ-2 Grammatik in Chomsky-Normalform (CNF) vorliegen, die Eingabe sei ein Wort  $w$ .

Man ermittelt sukzessive für alle Längen von 1 bis  $|w|$  und für alle Teilwörter von  $w$  der gegebenen Länge, welche Variablen das entsprechende Teilwort erzeugen können. Durch die CNF ist es möglich, mit Hilfe der Ergebnisse für die kürzeren Längen diese Variablen effizient zu ermitteln.

Bitte informieren Sie sich, wenn Sie diesen Algorithmus **nicht** oder **nicht mehr** kennen...